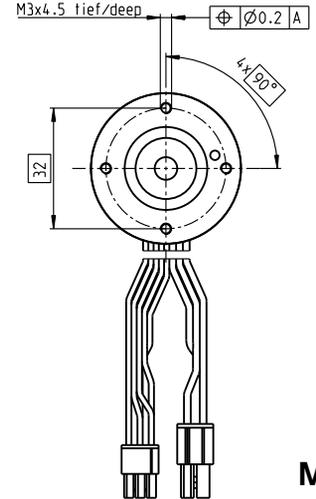
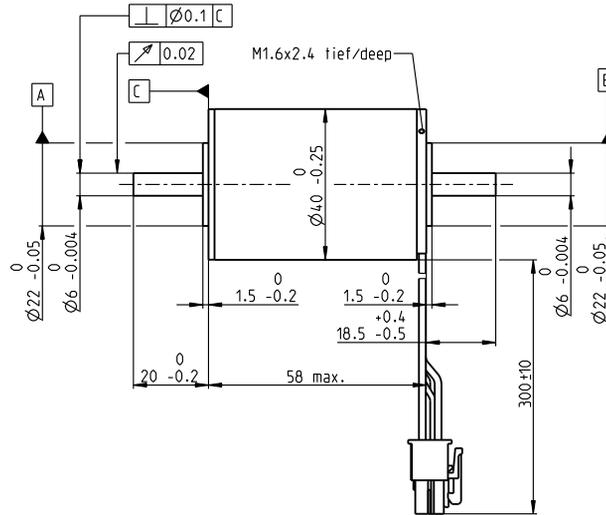
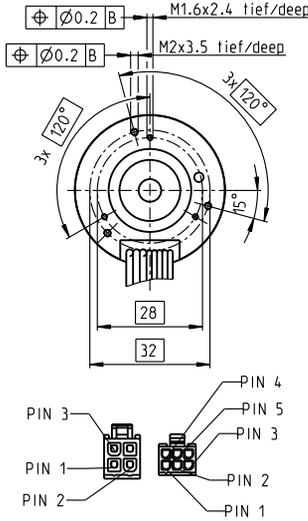


EC-max 40 Ø40 mm, bürstenlos, 70 Watt

EC-max



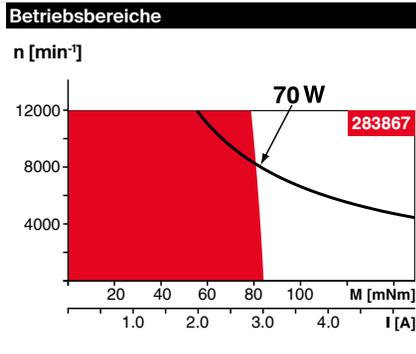
M 1:2

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern				
283866	283867	283868	283869	

Motordaten					
Werte bei Nennspannung					
1 Nennspannung	V	12	24	36	48
2 Leerlaufdrehzahl	min ⁻¹	8030	8040	8470	9030
3 Leerlaufstrom	mA	584	292	209	173
4 Nenndrehzahl	min ⁻¹	6410	6520	7030	7610
5 Nennmoment (max. Dauerdrehmoment)	mNm	89.7	89.6	95	94.2
6 Nennstrom (max. Dauerbelastungsstrom)	A	6.88	3.44	2.55	2.02
7 Anhaltmoment	mNm	466	497	595	636
8 Anlaufstrom	A	33.3	17.8	14.9	12.7
9 Max. Wirkungsgrad	%	76	77	78	79
Kenndaten					
10 Anschlusswiderstand Phase-Phase	Ω	0.36	1.35	2.42	3.78
11 Anschlussinduktivität Phase-Phase	mH	0.0464	0.186	0.379	0.592
12 Drehmomentkonstante	mNm/A	14	28	40	50
13 Drehzahlkonstante	min ⁻¹ /V	682	341	239	191
14 Kennliniensteigung	min ⁻¹ /mNm	17.6	16.5	14.4	14.4
15 Mechanische Anlaufzeitkonstante	ms	9.41	8.82	7.74	7.73
16 Rotorträgheitsmoment	gcm ²	51.2	51.2	51.2	51.2

- Spezifikationen**
- Thermische Daten**
- 17 Therm. Widerstand Gehäuse-Luft 4.63 K/W
 - 18 Therm. Widerstand Wicklung-Gehäuse 0.542 K/W
 - 19 Therm. Zeitkonstante der Wicklung 3.78 s
 - 20 Therm. Zeitkonstante des Motors 1060 s
 - 21 Umgebungstemperatur -40...+100°C
 - 22 Max. Wicklungstemperatur +155°C
- Mechanische Daten (vorgespante Kugellager)**
- 23 Grenzdrehzahl 12000 min⁻¹
 - 24 Axialspiel bei Axiallast < 10 N 0 mm
 - > 10 N 0.14 mm
 - 25 Radialspiel vorgespant
 - 26 Max. axiale Belastung (dynamisch) 8 N
 - 27 Max. axiale Aufpresskraft (statisch) 211 N
 - (statisch, Welle abgestützt) 5000 N
 - 28 Max. radiale Belastung, 5 mm ab Flansch 80 N



- Legende**
- Dauerbetriebsbereich**
Unter Berücksichtigung der angegebenen thermischen Widerstände (Ziffer 17 und 18) und einer Umgebungstemperatur von 25°C wird bei dauernder Belastung die maximal zulässige Rotortemperatur erreicht = thermische Grenze.
 - Kurzzeitbetrieb**
Der Motor darf kurzzeitig und wiederkehrend überlastet werden.
 - Typenleistung**

- Weitere Spezifikationen**
- 29 Polpaarzahl 1
 - 30 Anzahl Phasen 3
 - 31 Motorgewicht 460 g
- Motordaten gemäss Tabelle sind Nenndaten.
- Anschlüsse Motor (Kabel AWG 20)**
- | | | |
|---------|-----------------|-------|
| rot | Motorwicklung 1 | Pin 1 |
| schwarz | Motorwicklung 2 | Pin 2 |
| weiss | Motorwicklung 3 | Pin 3 |
| | N.C. | Pin 4 |
- Stecker Artikelnummer**
- Molex 39-01-2040
- Anschlüsse Sensoren (Kabel AWG 26)**
- | | | |
|-------|------------------------------|-------|
| gelb | Hall-Sensor 1 | Pin 1 |
| braun | Hall-Sensor 2 | Pin 2 |
| grau | Hall-Sensor 3 | Pin 3 |
| blau | GND | Pin 4 |
| grün | V _{Hall} 3...24 VDC | Pin 5 |
| | N.C. | Pin 6 |
- Stecker Artikelnummer**
- Molex 430-25-0600
- Schaltbild für Hall-Sensoren siehe S. 27

maxon Baukastensystem

Planetengetriebe
Ø42 mm
3 - 15 Nm
Seite 397

Empfohlene Elektronik: Hinweise Seite 36

ESCON 36/3 EC	487
ESCON Module 50/5	487
ESCON Mod. 50/4 EC-S	487
ESCON Mod. 50/8 (HE)	488
ESCON 50/5	489
ESCON 70/10	489
DEC Module 50/5	491
EPOS4 Micro 24/5	495
EPOS4 Mod./Comp. 50/5	496
EPOS4 Comp. 24/5 3-axes	497
EPOS4 Mod./Comp. 50/8	497
EPOS4 50/5	501
EPOS4 70/15	501
EPOS2 P 24/5	504

Encoder MR
256 - 1024 Imp.,
3 Kanal
Seite 464

Encoder HEDL 5540
500 Imp.,
3 Kanal
Seite 475

Bremse AB 28
24 VDC
0.4 Nm
Seite 518