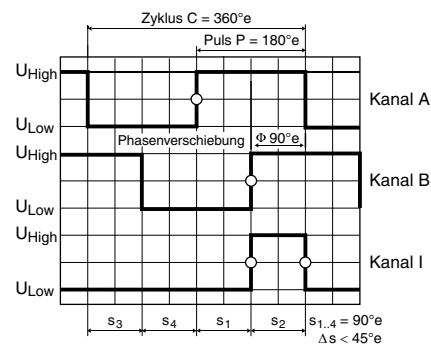


Encoder MILE 64 Impulse, 3 Kanal, mit Line Driver



Drehrichtung cw (Definition cw S. 70)

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

Artikelnummern

361545

Typ

Impulszahl pro Umdrehung	64
Anzahl Kanäle	3
Max. Impulsfrequenz (kHz)	107
Max. Drehzahl (min ⁻¹)	100 000



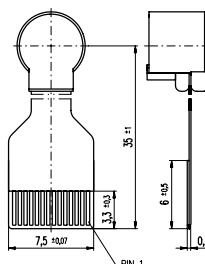
maxon-Baukastensystem

+ Motor	Seite	+ Getriebe	Seite	+ Bremse	Seite	Gesamtlänge [mm] / ● siehe Getriebe
EC 6, 1.2 W	162					21.7
EC 6, 1.2 W	162	GP 6, 0.002-0.03 Nm	230			●

Technische Daten

Versorgungsspannung V_{CC}	$5 V \pm 10\%$
Ausgangssignal	CMOS und TTL kompatibel
Phasenverschiebung Φ	$90^\circ e \pm 45^\circ e$
Signalanstiegszeit (typisch, bei $C_L = 25 pF$, $R_L = 1 k\Omega$, $25^\circ C$)	10 ns
Signalabfallzeit (typisch, bei $C_L = 25 pF$, $R_L = 1 k\Omega$, $25^\circ C$)	10 ns
Indexpulsbreite (Nenn)	$90^\circ e$
Betriebstemperaturbereich	$-20...+100^\circ C$
Trägheitsmoment der Impulsscheibe	$\leq 0.006 gcm^2$
Strom pro Kanal	max. 4 mA

Pinbelegung



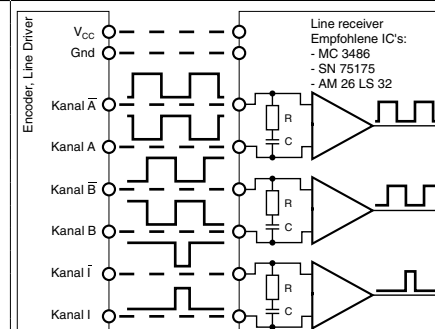
- 1 V_{CC}
- 2 Kanal A
- 3 Kanal A
- 4 Kanal B
- 5 Kanal B
- 6 Kanal I
- 7 Kanal I
- 8 Kommutierung H1
- 9 Kommutierung H2
- 10 Kommutierung H3
- 11 GND
- 12 Motorwicklung 1
- 13 Motorwicklung 2
- 14 Motorwicklung 3

Bitte beachten: Pull-down-Widerstände sind an den Encoder-Ausgängen nicht zulässig. Pull-up-Widerstände sind zulässig, aber nicht nötig.

Mögliche Gegenstecker: Molex 0527451497 / Tyco 1-1734839-4
Adapterprint EC 6 MILE-Encoder zu Klemmleiste und DIN 41651
Adapter Art.-Nr. 397973

Rastermass 0.5 mm, top contact style

Anschlussbeispiel



Abschlusswiderstand R = typisch 120 Ω
Kondensator $C \geq 0.1 nF$ pro m Leitungslänge

Das Indexsignal I ist synchronisiert mit Kanal A und B.